

Teorema de Oseledets

Lamartine Medeiros

Heric Corrêa

28 de Fevereiro de 2023

Universidade Federal do Rio de Janeiro

1. Teorema de Karlsson-Margulis
2. Enunciado do Teorema de Oseledets
3. O espaço $Pos_k(\mathbb{R})$
4. Prova do Teorema

Teorema de Karlsson-Margulis

Teorema

Seja (Y, d) um espaço métrico completo, uniformemente convexo e de curvatura não-positiva. Seja $U : \mathbb{N} \times \Omega \rightarrow G$ um cociclo de semincontrações mensurável em Y . Fixe $y \in Y$, denotamos $y_n(\omega) = U(n, \omega)y$. Assumimos também que

$$\int_{\Omega} d(y, y_1(\omega)) d\mu < \infty.$$

Então,

1. Existe $A \geq 0$ tal que $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{d(y, y_n(\omega))}{n} = A$, para quase todo $\omega \in \Omega$;
2. Se $A > 0$, então μ -q.t.p $\omega \in \Omega$ existe uma geodésica $\gamma(\cdot, \omega)$ tal que $\gamma(0, \omega) = y$ e $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{d(\gamma(nA, \omega), y_n(\omega))}{n} = 0$

Enunciado do Teorema de Oseledets

Fixamos o Seguinte:

- (Ω, μ) é um espaço de medida;
- $T : \Omega \rightarrow \Omega$ é uma transformação ergódica;
- $GL_k(\mathbb{R}) = \{M \in M_{k \times k}(\mathbb{R}) : \det(M) \neq 0\}$;
- $\|M\| = \sup_{\|v\|=1} \|Mv\|$, onde $v \in \mathbb{R}^k$.

Fixamos o Seguinte:

- (Ω, μ) é um espaço de medida;
- $T : \Omega \rightarrow \Omega$ é uma transformação ergódica;
- $GL_k(\mathbb{R}) = \{M \in M_{k \times k}(\mathbb{R}) : \det(M) \neq 0\}$;
- $\|M\| = \sup_{\|v\|=1} \|Mv\|$, onde $v \in \mathbb{R}^k$.

Observação

Quando M é simétrica, a sua norma coincide com o maior autovalor de M .

Enunciado do Teorema de Oseledets

Teorema

Seja $M : \mathbb{N} \times \Omega \rightarrow GL_k(\mathbb{R})$ um cociclo à esquerda tal que

$$\int_{\Omega} \log \max\{\|M(1, \omega)\|, \|M(1, \omega)^{-1}\|\} d\mu < \infty.$$

Então existem os valores $\lambda_1 > \dots > \lambda_l$, chamados de expoentes de Lyapunov, tais que para quase todo $\omega \in \Omega$ existe uma bandeira de subespaços:

$$\mathbb{R}^k = V_1(\omega) \supset \dots \supset V_l(\omega) \supset V_{l+1}(\omega) = \{0\}$$

tais que para todo $v \in \mathbb{R}^k \setminus \{0\}$

$$v \in V_i \setminus V_{i-1} \Leftrightarrow \lambda_i = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \log \frac{\|M(n, \omega)v\|}{\|v\|}, \text{ para todo } i.$$

O espaço $Pos_k(\mathbb{R})$

O espaço $Pos_k(\mathbb{R})$

Definimos os espaços

$$Sym_k = \{X \in M_{k \times k}(\mathbb{R}) \mid X = X^*\} \text{ e}$$

$$Pos_k = \{P \in Sym_k \mid \text{todos os autovalores de } P \text{ são positivos}\}.$$

O espaço $Pos_k(\mathbb{R})$

Definimos os espaços

$$Sym_k = \{X \in M_{k \times k}(\mathbb{R}) \mid X = X^*\} \text{ e}$$

$$Pos_k = \{P \in Sym_k \mid \text{todos os autovalores de } P \text{ são positivos}\}.$$

Em Pos_k , definimos a métrica Riemanniana

$$\langle X, Y \rangle_p = \text{tr}(P^{-1}XP^{-1}Y), \forall X, Y \in Sym_k.$$

O espaço $Pos_k(\mathbb{R})$

Definimos os espaços

$$Sym_k = \{X \in M_{k \times k}(\mathbb{R}) \mid X = X^*\} \text{ e}$$

$$Pos_k = \{P \in Sym_k \mid \text{todos os autovalores de } P \text{ são positivos}\}.$$

Em Pos_k , definimos a métrica Riemanniana

$$\langle X, Y \rangle_P = \text{tr}(P^{-1}XP^{-1}Y), \forall X, Y \in Sym_k.$$

Sejam $P, Q \in Pos_k$. Definimos $d(P, Q) = \left(\sum_{i=1}^k (\log a_i)^2 \right)^{\frac{1}{2}}$, onde a_1, \dots, a_k são raízes do polinômio $\det(tP - Q)$.

Nessa métrica, Pos_k é completo, simplesmente conexo e tem as curvaturas seccionais não-positivas. Logo, Pos_k é Busemann NPC e uniformemente convexo.

Nessa métrica, Pos_k é completo, simplesmente conexo e tem as curvaturas seccionais não-positivas. Logo, Pos_k é Busemann NPC e uniformemente convexo.

Dada $P \in Pos_k$, podemos diagonalizar $P = RDR^*$, onde R é uma matriz ortogonal. Definimos $P^t = RD^tR^*$. Neste caso, as geodésicas são as curvas

$$\gamma(t) = Q^{\frac{1}{2}} P^{2t} Q^{\frac{1}{2}}, \text{ onde } Q \in Pos_k.$$

Seja M um cociclo à esquerda como no Teorema de Oseledets.

Definimos a função $U : \mathbb{N} \times \Omega \rightarrow Iso(Pos_k)$ associado ao cociclo à esquerda M por $U(n, \omega)(P) = [M(n, \omega)^*]P$, onde $[M]P = MPM^*$.

Seja M um cociclo à esquerda como no Teorema de Oseledets.

Definimos a função $U : \mathbb{N} \times \Omega \rightarrow Iso(Pos_k)$ associado ao cociclo à esquerda M por $U(n, \omega)(P) = [M(n, \omega)^*]P$, onde $[M]P = MPM^*$.

Lema

A condição de integrabilidade para M implica a condição de momento para U do Teorema de K-M.

Seja $I \in Pos_k$ e definimos $a_1(\omega), \dots, a_k(\omega)$ como sendo os autovalores de $U(1, \omega)I$.

Seja $I \in Pos_k$ e definimos $a_1(\omega), \dots, a_k(\omega)$ como sendo os autovalores de $U(1, \omega)I$. Então,

$$d(I, U(1, \omega)I) = \left(\sum_{i=1}^k (\log a_i(\omega))^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

Seja $I \in Pos_k$ e definimos $a_1(\omega), \dots, a_k(\omega)$ como sendo os autovalores de $U(1, \omega)I$. Então,

$$d(I, U(1, \omega)I) = \left(\sum_{i=1}^k (\log a_i(\omega))^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$d(I, U(1, \omega)I) \leq \sqrt{k} \log \max\{\|U(1, \omega)I\|, \|(U(1, \omega)I)^{-1}\|\}$$

Seja $I \in Pos_k$ e definimos $a_1(\omega), \dots, a_k(\omega)$ como sendo os autovalores de $U(1, \omega)I$. Então,

$$d(I, U(1, \omega)I) = \left(\sum_{i=1}^k (\log a_i(\omega))^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$d(I, U(1, \omega)I) \leq \sqrt{k} \log \max\{\|U(1, \omega)I\|, \|(U(1, \omega)I)^{-1}\|\}$$

$$d(I, U(1, \omega)I) \leq 2\sqrt{k} \log \max\{\|M(1, \omega)\|, \|M(1, \omega)^{-1}\|\}$$

Seja $I \in Pos_k$ e definimos $a_1(\omega), \dots, a_k(\omega)$ como sendo os autovalores de $U(1, \omega)I$. Então,

$$d(I, U(1, \omega)I) = \left(\sum_{i=1}^k (\log a_i(\omega))^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$d(I, U(1, \omega)I) \leq \sqrt{k} \log \max\{\|U(1, \omega)I\|, \|(U(1, \omega)I)^{-1}\|\}$$

$$d(I, U(1, \omega)I) \leq 2\sqrt{k} \log \max\{\|M(1, \omega)\|, \|M(1, \omega)^{-1}\|\}$$

Daí,

$$\int_{\Omega} d(I, U(1, \omega)) d\mu \leq 2\sqrt{k} \int_{\Omega} \log \max\{\|M(1, \omega)\|, \|M(1, \omega)^{-1}\|\} < \infty.$$

Prova do Teorema

Aplicando o Teorema de Karlsson-Margulis ao cociclo de isometrias U no ponto $Q = I \in Pos_k$ temos que:

- $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(I, Q_n(\omega)) = 0$ para quase todo $\omega \in \Omega$;
- Para quase todo $\omega \in \Omega$, existe uma geodésica P^{2t} com $P(\omega) \in Pos_k$ tal que $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(P^{2n}, Q_n(\omega)) = 0$.

Aplicando o Teorema de Karlsson-Margulis ao cociclo de isometrias U no ponto $Q = I \in Pos_k$ temos que:

- $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(I, Q_n(\omega)) = 0$ para quase todo $\omega \in \Omega$;
- Para quase todo $\omega \in \Omega$, existe uma geodésica P^{2t} com $P(\omega) \in Pos_k$ tal que $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(P^{2n}, Q_n(\omega)) = 0$.

Sejam $\mu_1 > \dots > \mu_l > 0$ os autovalores distintos de P e definimos $\lambda_i = \log \mu_i$. Do teorema de K-M, as funções λ_i 's são mensuráveis em ω . Mostraremos que essas funções são invariantes por T .

Seja ω tal que existem as matrizes positivas A e B satisfazendo:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(A^{2n}, Q_n(\omega)) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(B^{2n}, Q_n(\omega)) = 0.$$

Seja ω tal que existem as matrizes positivas A e B satisfazendo:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(A^{2n}, Q_n(\omega)) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(B^{2n}, Q_n(\omega)) = 0.$$

Executando algumas contas é possível mostrar que:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(A^{2n}, [M(1, w)]B^{2n}) = 0$$

Seja ω tal que existem as matrizes positivas A e B satisfazendo:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(A^{2n}, Q_n(\omega)) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(B^{2n}, Q_n(\omega)) = 0.$$

Executando algumas contas é possível mostrar que:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} d(A^{2n}, [M(1, \omega)]B^{2n}) = 0$$

Por um lema mais técnico, sabemos que as matrizes A e B são conjugadas e possuem mesmos autovalores. Logo,

$$\lambda_i(\omega) = \lambda_i(T\omega).$$

Prova do Teorema de Oseledets

Definimos $V_i = W_i \oplus \dots \oplus W_l$ e $V_{l+1} = \{0\}$. Dado $v \in \mathbb{R}^k$ com $v \in V_{i_0} \setminus V_{i_0+1}$ podemos escrever $v = v_{i_0} + \sum_{i>i_0} v_i$.

Lema

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \log \|M(n, w)v\| = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \log \|P^n v\|$$

Então,

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \log \frac{\|M(n, w)v\|}{\|v\|} = \lambda_{i_0} + \lim_{n \rightarrow \infty} \log \frac{v_{i_0} + \sum_{i>i_0} \left(\frac{\mu_i}{\mu_{i_0}}\right)^n v_i}{\|v\|}.$$